

波動方程式の導出

樋口さぶろお

龍谷大学理工学部数理情報学科

現象の数学 B L10(2012-12-11 Tue)

今日の目標

- ① N 個の物体の連成振動の固有周波数と固有モードを公式から求められる
- ② 波動方程式の意味を説明できる
- ③ 2変数関数が波動方程式の解になっているか判定できる



<http://hig3.net>

Quiz 略解

すみません. 固有周波数 ω と固有振動数 f の関係は $\omega = 2\pi f$ なので, 大小はどちらで語っても同じです.

2,3,6.

N 物体の固定端の連成振動のまとめ

固有モード ℓ を考える ($\ell = 1, 2, \dots, N$)

- 物体番号 $n = 1, 2, \dots, N$.
- **波数** $p^{(\ell)} = \frac{\ell\pi}{N+1}$. これが固有ベクトルの形を決めてる.
- **固有周波数** $\omega^{(\ell)}$
- 固有モード (の関数形)

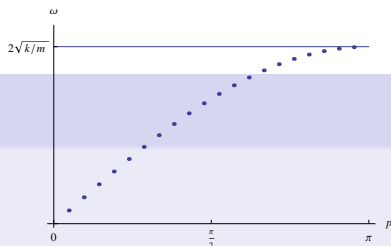
$$g_n^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) = a_n^{(\ell)} \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}) = \sin(np^{(\ell)}) \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}).$$

$$\mathbf{g}^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) = \mathbf{a}^{(\ell)} \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}) = \begin{pmatrix} \sin(1p^{(\ell)}) \\ \sin(2p^{(\ell)}) \\ \vdots \\ \sin(np^{(\ell)}) \\ \vdots \\ \sin(Np^{(\ell)}) \end{pmatrix} \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}).$$

- ω と p の関係 $\omega^{(\ell)} = 2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin(\frac{1}{2}p^{(\ell)})$

$$\text{波数 } p^{(\ell)} = \frac{\ell\pi}{N+1}, \ell = 1, \dots, N$$

$$\text{固有周波数 } \omega^{(\ell)} = 2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin\left(\frac{1}{2}p^{(\ell)}\right).$$



上

の式のような ω と p の関係のこと。ある固有モードを決めたとき

固有周波数 ω : 時刻 t が変化したときに $\mathbf{g}^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)})$ がどのくらいの速さで振動するかを表す

波数 p (\sim 固有ベクトル): 物体番号 n が変化したときに $g_n^{(\ell)} \sim a_n^{(\ell)}$ がどのくらいの速さで振動するかを表す

固定端の N 物体の連成振動の一般解

一般解は全ての固有モード $\ell = 1, 2, \dots, N$ の線形結合で

$$\mathbf{u}(t) = \sum_{\ell=1}^N C^{(\ell)} \mathbf{g}^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)})$$

$$\cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}).$$

$$\begin{aligned} u_n(t) &= \sum_{\ell=1}^N C^{(\ell)} g_n^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) \\ &= \sum_{\ell=1}^N C^{(\ell)} \sin\left(\frac{n\ell\pi}{N+1}\right) \cos\left(\left[2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin\left(\frac{\ell\pi}{2(N+1)}\right)\right] \cdot t - \theta^{(\ell)}\right). \end{aligned}$$

Quiz(固定端の連成振動)

物体の質量 m , ばね定数 k の, 固定端の連成振動を考える.

- ① 物体の個数 $N = 2$ のとき, 波数, 分散関係の公式を利用して固有周波数, 固有モード (のベクトル) をすべて求め, 一般解を書こう.
- ② 物体の個数 $N = 3$ のとき, 波数, 分散関係の公式を利用して固有周波数, 固有モード (のベクトル) をすべて求め, , 一般解を書こう. 見慣れない \sin, \cos の値も, 半角公式を使って求められるはず.
- ③ 物体の個数 $N = 5$ のとき, 波数, 分散関係の公式を利用して固有周波数をすべて求めよう. $\ell = 4$ 固有モード (のベクトル) を求めよう.

波動方程式の導出

小形 §4.4

N 物体の固定端の連成振動.

物体番号 $n = 1, 2, \dots, N$ の運動方程式

$$mu_n'' = k(u_{n-1} - 2u_n + u_n)$$

ここで $N \rightarrow +\infty$ としたい.

ただし, 全質量 M , 全ばね定数 K 全長 L は一定のままにしたい

そんな極限?

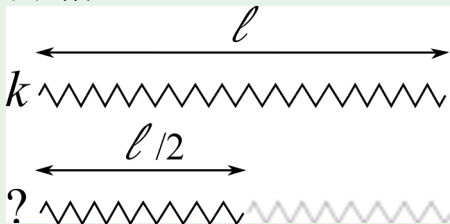


換算その1: 物体の質量

全質量 M  N 物体のとき, 1 個あたり $m =$. $N \rightarrow +\infty$ で $m \rightarrow 0$.

Quiz(2本に切ったばねのばね定数)

自然長 l , ばね定数 k のばねを真ん中から2つに切ると, 自然長は $l/2$, ばね定数は?



- ① k^2
- ② $2k$
- ③ k
- ④ $k/2$
- ⑤ $1/\sqrt{k}$

換算その2: ばね

‘全ばね定数’ K , 全ばね長 L .



ばね長さ (ばねの自然長)

$N = 1$ 物体のとき, ばね $1 + 1$ 本. 1本あたりのばね長 $L/2$

N 物体のとき, ばね $N + 1$ 本. 1本あたりのばね長 $\ell = L/(N + 1)$

$N \rightarrow +\infty$ で $L \rightarrow 0$.

ばね定数

$N = 1$ 物体のとき, ばね $1 + 1$ 本. 1本あたり $k =$

N 物体のとき, ばね $N + 1$ 本. 1本あたり $k =$

$N \rightarrow +\infty$ で

換算その3: 物体番号 \rightarrow 長さ

変数 (変位) u_n の今までののり:

- 物体 N 個 u_1, u_2, \dots, u_N
- 物体 $2N$ 個 $u_1, u_2, \dots, u_N, \dots, u_{N+1}, \dots, u_{2N}$

同じ u_N でも意味が全然違う!



$N \rightarrow +\infty$ でみんな u_∞ !

解決策 物体番号 n のかわりに端を原点とする座標 x を使う ($0 \leq x \leq L$)

- 物体 N 個 $u_1 = u_{x=\frac{L}{N+1}}, \dots, u_{N/2} = u_{x=\frac{L}{2}}, \dots, u_N = u_{x=\frac{N}{N+1}L}$
- 物体 $2N$ 個 $u_1 = u_{x=\frac{L}{2N+1}}, \dots, u_N = u_{x=\frac{L}{2}}, \dots, u_{2N} = u_{x=\frac{2N}{2N+1}L}$

物体 $N \rightarrow +\infty$ でも真ん中は $u_{x=\frac{L}{2}}$. 記法: $u_n(t) \rightarrow u_x(t) \rightarrow$



換算 4: $u_{n-1} - 2u_n + u_{n+1}$

復習:微分の差分近似

$$\begin{aligned} \frac{df}{dx}(a) &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(a + \Delta x) - f(a)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(a) - f(a - \Delta x)}{\Delta x} \quad (\text{どっちでも同じこと}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{d^2 f}{dx^2}(a) &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\frac{df}{dx}(a) - \frac{df}{dx}(a - \Delta x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\frac{f(a + \Delta x) - f(a)}{\Delta x} - \frac{f(a) - f(a - \Delta x)}{\Delta x}}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(a + \Delta x) - 2f(a) + f(a - \Delta x)}{(\Delta x)^2} \end{aligned}$$

⇒ 予習問題.

運動方程式 $mu_n'' = k(u_{n-1} - 2u_n + u_{n+1})$ で、
 さっきのように、 $u_n(t) = u(x, t)$ とする。
 $u(x + \ell, t) \rightarrow f(a + \Delta x)$ のように思う。

$$\begin{aligned}
 \text{右辺}/k &= u_{n-1}(t) - 2u_n(t) + u_{n+1}(t) \\
 &= u(x - \ell, t) - 2u(x, t) + u(x + \ell, t) \\
 &= \ell^2 \cdot \frac{u(x - \ell, t) - 2u(x, t) + u(x + \ell, t)}{\ell^2} \\
 &\rightarrow \ell^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t)
 \end{aligned}$$

さいごの行では、極限 $N \rightarrow +\infty, \ell \rightarrow 0$.

4 個の換算をまとめると

物体番号 n の運動方程式

$$mu_n'' = k(u_{n-1} - 2u_n + u_n)$$

全質量全ばね定数全長固定で物体の個数 $N \rightarrow +\infty$. N 物体のとき

$$\frac{M}{N} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = (K(N+1))(\ell)^2 \frac{u(x-\ell, t) - 2u(x, t) + u(x+\ell, t)}{\ell^2}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = \frac{N}{M} K(N+1) \left(\frac{L}{N+1} \right)^2 \frac{u(x-\ell, t) - 2u(x, t) + u(x+\ell, t)}{\ell^2}$$

$$\ell = \Delta x = L/(N+1) \rightarrow 0, \quad \frac{N}{M} K(N+1) \left(\frac{L}{N+1} \right)^2 \rightarrow KL/(M/L) = v^2$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = v^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t)$$

ここで, $v^2 = KL/\rho$. 速さの次元を持つ定数.

$\rho = m/L$ は線質量密度 (単位長さあたりの質量), KL は, う～ん, Young 率と太さに関係した, ばねの材質と断面積から決まる, 長さによらない量.

換算 5: 物体 $n = 1, N$ の隣は壁 \rightarrow ひもの端は動かない (境界条件)

N 物体

物体 $n = 1, N$ の隣は壁. 運動方程式も特別.

$N \rightarrow \infty$

最初に壁の位置 $x = 0, L$ にあったひも上のマークは動かない

\rightsquigarrow 任意の t に対して $u(0, t) = u(L, t) = 0$. **境界条件**

別の考え方

壁の位置 (ひもの両端) にもう 1 個ずつ物体 u_0, u_{N+1} があって動かない, と思ってもいい.

$$u_0(t) = 0 \rightsquigarrow u(0, t) = 0$$

$$u_{N+1}(t) = 0 \rightsquigarrow u(L, t) = 0$$

換算 6:初期条件 → 初期条件

 $N = 2$ 物体

$$u_1(0) = 2, u_2(0) = 0, u_1'(0) = u_2'(0) = 0.$$

物体の初期位置と初期速度を決めると、任意定数 C_i, θ_i が決まって運動が定まった.

 N 物体

$$u_1(0) = (\dots), u_2(0) = (\dots), \dots, u_N(0) = (\dots).$$

$$u_1'(0) = (\dots), u_2'(0) = (\dots), \dots, u_N'(0) = (\dots).$$

 $N \rightarrow +\infty$

任意の x に対して $u(x, 0) = F(x), \frac{\partial u}{\partial t}(x, L) = G(x)$. 初期条件

波動方程式

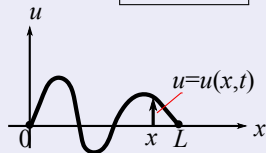
波動方程式

$u(x, t)$: 弦上の位置 x での時刻 t における変位とする.

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = v^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t) \quad (0 \leq x \leq L)$$

$v > 0$: 速さの次元を持つ定数

固定端の **境界条件** $u(0, t) = u(L, t) = 0$.



この他に **初期条件** (位置と速度) $u(x, 0), \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0)$ を課すと解が決まる.

Quiz

Quiz(波動方程式)

長さ L のゴムひもの伸び $u(x, t)$ は $[0, L]$ で定義され、波動方程式

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = v^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t) \quad (0 < x < L)$$

を満たす。解 $u(x, t) = \sin\left(\frac{2\pi}{L}x\right) \cos\left(\frac{2\pi v}{L}t\right)$ を考える。 $v > 0$ は定数。

- ① 時刻 $t = \frac{L}{2v}$ における変位の様子 (ゴムひもの形) を、横軸 x 縦軸 u で描こう。
- ② 点 $x = \frac{3}{4}L$ における変位の時間変化の様子を、横軸 t 縦軸 u で描こう。
- ③ $\forall t \quad u(x, t) = 0$ を満たす点 x をすべて求めよう。
- ④ $u(x, t)$ が波動方程式を満たすことを確かめよう。

連絡

今日の範囲に対応する教科書のお奨め問題 N 物体のモード 小形 p.47-57

波動方程式 小形 p.60-64,p.80,p.81

- 分散関係 小形 例題 3.2(p.55)
- N 質点の連成振動の固有モード 小形 3 章演習問題 [3](p.57),[5](p.58)

次回の予習ポイント

- $y'' = -ay$ 型微分方程式.
- 偏微分方程式 (現象の数学 A)

予習復習問題

水から月曜夜までに e ラーニングシステムでやってね～