

1 次変換による直線の像・上下三角行列 | 第 1 章 行列の概念

樋口さぶろお <https://hig3.net>

龍谷大学 先端理工学部 数理・情報科学課程

線形代数☆演習 I L12(2023-05-26 Fri)

最終更新: Time-stamp: "2023-05-26 Fri 11:30 JST hig"

今日の目標

- 平面の 1 次変換による直線の像を, パラメタ表示と方程式で求められる
- 与えられた行列が, 対角行列, 上下三角行列, (反) 対称行列かどうか判定できる



L11-Q1

Quiz 解答: 転置の積の成分表示

 ${}^tA = [b_{ji}]$ とすると, $b_{ji} = a_{ij}$.

- ① $\sum_{k=1}^n a_{ik}a_{kj}$
- ② $\sum_{k=1}^n a_{ki}a_{kj}$
- ③ $\sum_{k=1}^n a_{ik}a_{jk}$

ここまで来たよ

11 転置行列・正則行列 | 第 1 章 行列の概念

12 1 次変換による直線の像・上下三角行列 | 第 1 章 行列の概念

- 第 0 章 4'. 直線の写像による像
- 対角行列

直線の 1 次変換による像

$\boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^2$ について, 2 次正方行列 A で表される 1 次変換 f による像を $\boldsymbol{x}' = f(\boldsymbol{x}) = A\boldsymbol{x}$ とする.

移動前 \boldsymbol{x} , 移動後 \boldsymbol{x}' .

点でなく部分集合について,

定義 (写像による部分集合の像 加藤 線形代数 p.191)

$f: X \rightarrow Y$ を写像とする. 部分集合 $S \subset X$ について, $\{f(x) | x \in S\} \subset Y$ を, 写像 f による S の像という.

パラメタ表示された直線

$\boldsymbol{x} = \boldsymbol{a}t + \boldsymbol{c}$ とパラメタ表示される直線の, 行列 A で表される 1 次変換 f による像は? (\boldsymbol{a} 接ベクトル, \boldsymbol{c} 直線上の点)

移動前の点 \boldsymbol{x} が上のパラメタ表示で書ける.

移動後の点 $\boldsymbol{x}' = A\boldsymbol{x}$. A が正則行列なら, **左から** A^{-1} をかけて $A^{-1}\boldsymbol{x}' = \boldsymbol{x}$.

これをパラメタ表示に代入して, $A^{-1}\boldsymbol{x}' = \boldsymbol{a}t + \boldsymbol{c}$ ($t \in \mathbb{R}$).

両辺に**左から** A をかけて, $\boldsymbol{x} = (A\boldsymbol{a})t + (A\boldsymbol{c})$.

命題 (直線の 1 次変換による像のパラメタ表示)

直線 $\boldsymbol{x} = \boldsymbol{a}t + \boldsymbol{c}$ の, 行列 A の表す 1 次変換による像のパラメタ表示は

$$\boldsymbol{x} = (A\boldsymbol{a})t + (A\boldsymbol{c}) \quad (t \in \mathbb{R})$$

$A\boldsymbol{a} \neq \mathbf{0}$ のとき, これは直線.

A が正則のとき, 1 次変換で直線は直線に写る

接ベクトル \boldsymbol{a} は $A\boldsymbol{a}$ に写る.

これはもっとも. なぜなら, $\{\boldsymbol{x} | \boldsymbol{x} = \boldsymbol{a}t + \boldsymbol{c}, t \in \mathbb{R}\}$ の各点の f による像を考えて,

$$\{A\boldsymbol{x} | A\boldsymbol{x} = A(\boldsymbol{a}t + \boldsymbol{c}), t \in \mathbb{R}\} = \{\boldsymbol{y} | \boldsymbol{y} = (A\boldsymbol{a})t + A\boldsymbol{c}, t \in \mathbb{R}\}.$$

L12-Q1

Quiz(パラメタ表示された直線の 1 次変換による像)

パラメタ表示

$$\boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} 2 \\ -3 \end{bmatrix} t + \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

をもつ \mathbb{R}^2 の直線 l を考える.

- ① 点 $\boldsymbol{x}_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$, $\boldsymbol{x}_2 = \begin{bmatrix} 4 \\ -5 \end{bmatrix}$ はそれぞれ l 上にあるか調べよう.
- ② 行列 $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ で表される 1 次変換 f による l の像を求めよう.
- ③ 原点のまわりに反時計回りに $\frac{1}{2}\pi$ 回転する 1 次変換 $R_{\pi/2}$ による l の像を求めよう.

mobius K1.3.60

直線の 1 次変換による像の方程式

方程式 $\mathbf{n} \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{c}) = 0$ で表される直線の, 行列 A の表す 1 次変換による像は? (\mathbf{n} 法線ベクトル, \mathbf{c} 直線上の点)

まず内積をやめて転置を使って行列で書く. $\mathbf{n} \cdot \mathbf{c} = {}^t\mathbf{n}\mathbf{c}$.

$${}^t\mathbf{n}(\mathbf{x} - \mathbf{c}) = 0$$

移動前の点 \mathbf{x} が上の方程式にしたがう. (A が正則行列なら) $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{x}'$.
これを代入し, $E = A^{-1}A$ で細工して

$${}^t\mathbf{n}(A^{-1}\mathbf{x}' - (A^{-1}A)\mathbf{c}) = 0$$

$${}^t\mathbf{n}A^{-1}(\mathbf{x}' - A\mathbf{c}) = 0$$

$${}^t({}^t(A^{-1})\mathbf{n})(\mathbf{x}' - A\mathbf{c}) = 0$$

$$({}^t(A^{-1})\mathbf{n}) \cdot (\mathbf{x}' - A\mathbf{c}) = 0$$

命題 (直線の 1 次変換による像の方程式)

直線 $(\boldsymbol{x} - \boldsymbol{c}) \cdot \boldsymbol{n} = 0$ の, 行列 A の表す 1 次変換による像は,

$$({}^t(A^{-1})\boldsymbol{n}) \cdot (\boldsymbol{x}' - A\boldsymbol{c}) = 0$$

${}^t(A^{-1})\boldsymbol{n} \neq \mathbf{0}$ のとき, これは直線.

A が正則のとき, **1 次変換で直線は直線に写る**
法線ベクトル \boldsymbol{n} は ${}^t(A^{-1})\boldsymbol{n}$ に写る.

L12-Q2

Quiz(方程式で定まる直線の 1 次変換による像)

方程式

$$(\boldsymbol{x} - \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}) \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} = 0$$

で定まる \mathbb{R}^2 の直線 l を考える.

- ① 点 $\boldsymbol{x}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix}$, $\boldsymbol{x}_2 = \begin{bmatrix} 4 \\ -5 \end{bmatrix}$ はそれぞれ l 上にあるか調べよう.
- ② 行列 $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ で表される 1 次変換 f による l の像を求めよう.
- ③ 原点のまわりに反時計回りに $\frac{1}{2}\pi$ 回転する 1 次変換 $R_{\pi/2}$ による l の像を求めよう.

mobius K1.3.60

転置と逆

$({}^tA)^{-1} = {}^t(A^{-1})$ は成立するか?

アドバイス 難しい問はまず 2 次行列や例で考えてみる. 反例が見つかったらもうけもの.

ここまで来たよ

11 転置行列・正則行列 | 第 1 章 行列の概念

12 1 次変換による直線の像・上下三角行列 | 第 1 章 行列の概念

- 第 0 章 4'. 直線の写像による像
- 対角行列

◆上三角行列, 下三角行列, 対角行列

加藤 線形代数 p.37

定義 (上三角行列, 下三角行列, 対角行列)

n 次正方行列 $A = [a_{ij}]$ に対して

- A が上三角行列 (upper triangular matrix) $\Leftrightarrow (i > j \Rightarrow a_{ij} = 0)$
- A が下三角行列 (lower triangular matrix) $\Leftrightarrow (i < j \Rightarrow a_{ij} = 0)$
- A が対角行列 (diagonal matrix) $\Leftrightarrow (i \neq j \Rightarrow a_{ij} = 0) \Leftrightarrow$ 「対角成分以外ゼロ」
- A が対称行列 (symmetric matrix) $\Leftrightarrow A = {}^tA$.
- A が反対称行列 (anti-symmetric matrix) $\Leftrightarrow A = -{}^tA$.

$P \Leftrightarrow Q$: P と Q は同値, Q は P の必要十分条件, P を Q で定義する.

$P \Rightarrow Q$: P ならば Q , P は Q の十分条件, Q は P の必要条件, P : 仮定, Q : 結論

$P \Leftrightarrow Q$ の真偽表

$P \Rightarrow Q$ の真偽表

$P \setminus Q$	真	偽
真	真	偽
偽	偽	真

$P \setminus Q$	真	偽
真	真	偽
偽	真	真

対角行列

n 次対角行列

具体的な表示

$$D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & 0 \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$D = [d_{ij}]$ とすると、クロネッカーのデルタを使って

$$d_{ij} = \lambda_i \delta_{ij} (= \lambda_j \delta_{ij})$$

対角行列全体は、 n 次正方行列の中で、扱いの簡単なファミリーになっている (部分ナントカ).

線形代数 II(後期), 代数 (3 年)

何か計算していて対角行列にできたらラッキー **対角化**

線形代数 II(後期)

一方, 行列の例としては簡単すぎ (対角行列 A, B に対しては $AB = BA$ とか).

和 \sum とクロネッカー記号 δ_{ij} の補足

和 \sum 内のクロネッカー記号 δ_{ij}

$$\begin{aligned} & \sum_{j=1}^n F_{ijkl} G_{ijkm} \delta_{ij} \\ &= F_{ijkl} G_{i1km} \delta_{i1} + \cdots + F_{iikl} G_{iikm} \delta_{ii} + \cdots + F_{in kl} G_{in km} \delta_{in} \\ &= 0 + \cdots + 0 + F_{iikl} G_{iikm} \cdot 1 + 0 + \cdots + 0 \\ &= F_{iikl} G_{iikm} \end{aligned}$$

「 $\sum_j \delta_{ij}$ ナン j トカ は, $\sum_i \delta_{ij}$ を消す代わりに, 代入 $j = i$ でダミー添字 j を消せばいい」

F, G が別の \sum や δ を含んでいてもかまわない.

\sum と δ_{ij} の計算の例題

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \delta_{ij} \delta_{i1} F_{ijk} = ?$$

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \delta_{ij} \delta_{k1} F_{ijk} = ?$$

証明の書き方

加藤 線形代数 章末問題 1-5(p.39) の簡単バージョン

L12-Q3

Quiz(対角行列の積)

n 次の正方行列 $A = [a_{ik}]$, $B = [b_{kj}]$ を考える.

- ① A, B が対角行列ならば, 積 AB も対角行列であることを示そう. このとき, AB の対角成分を求めよう.
- ② A が対角行列ならば, べき乗 A^m ($m = 1, 2, \dots$) も対角行列であることを示そう. このとき, D^m の対角成分を求めよう.

A^0, A^{-m} の定義. e^A の定義.

証明「示そう」の書き方 1(構成的)

具体的に積を求め, それが条件を満たすこと言う.

証明「示そう」の書き方 2(非構成的)

具体的に積を求めず、積が条件を満たすこと言う。

仮定

結論

仮定

よって「仮定を定義
で書き直したもの」

「結論を定義で書き直
したもの」

よって、結論

仮定

よって「仮定を定義
で書き直したもの」

(ギャップを埋める)

「結論を定義で書き直
したもの」

よって、結論

$P \Rightarrow (Q \Rightarrow R)$ を示すには、 $(P \text{ かつ } Q) \Rightarrow R$ を示せばいい。

「仮定 Q は前に持っていい