

N 物体の固有周波数と固有モード

樋口さぶろお

龍谷大学工学部数理情報学科

現象の数学 B L09(2012-12-04 Tue)

今日の目標

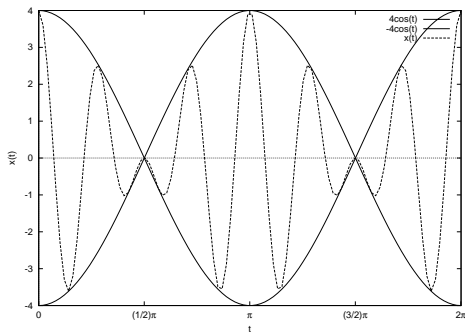
- ① N 個の物体の連成振動の固有周波数と固有モードを公式から求められる
- ② N 個の物体の連成振動の固有周波数の大小と固有モードの形の関係を説明できる



<http://hig3.net>

Quiz 解答:うなり

和積公式より $x(t) = 4 \cos 7t \cos t$. 周期 2π の遅い振動 $\pm 4 \cos t$ を上下限として, 周期 $\frac{2}{7}\pi$ の速い振動.



$\pm 4 \cos t$ を描いた後で, $x(t)$ を描くときの注意. n を整数とする.

- $\cos 7t = 1$ となる $t = \frac{1}{7}(2n\pi)$ では $x(t)$ は $4 \cos t$ に接する.

- $\cos 7t = -1$ となる $t = \frac{1}{7}(2n+1)\pi$ では $x(t)$ は $-4 \cos t$ に接する.
特に $x(\pi) = +4$.
- $\cos 7t = 0$ となる $x = \frac{1}{7}(2n + \frac{1}{2})\pi, \frac{1}{7}(2n + \frac{3}{2})\pi$ では $x(t) = 0$ となる.
- $4 \cos t = 0$ となる $x = \frac{1}{2}\pi, \frac{3}{2}\pi$ でも $x(t) = 0$ となるが, これらの点は上に含まれ, 2つの \cos の両方が符号を変えるため, 積 $x(t)$ の符号は変わらない (負 \rightarrow 0 \rightarrow 負). 2次関数 $-(x - \frac{1}{2}\pi)^2$ のような形になる.

Quiz(連成振動の固有モード)

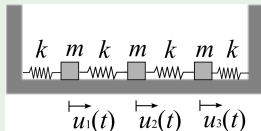
2 個の物体の連成振動の固有モードについて、正しいものすべてを選ぼう

- ① 固有モードを時間の関数と見ると、三角関数で表せる
- ② 固有モードを 2 次元ベクトルとしてみると、つねに同じ方向を向いている
- ③ 固有モードの周波数は時間とともにだんだん減少していく
- ④ 固有モードの振幅は時間とともに増加、減少を繰り返す
- ⑤ 各固有モードは、それぞれ、ただ 1 つの固有周波数を持つ

固定端. 質量とばね定数はすべて同じ.

Quiz(3 物体の連成振動)

図のように 4 つのばね (ばね定数 $k = 1$) で結ばれた質量 $m = 1$ の 3 物体が, 一直線上で運動している. 時刻 t における位置 $u_1(t), u_2(t), u_3(t)$ は, それぞれの質点の平衡点 (力のつりあいの位置) からはかった変位である.



- ① u_1, u_2, u_3 について運動方程式をたてよう.
- ② 固有周波数を求めよう.
- ③ 固有モードを求めよう.

Quiz 解答:3 物体の連成振動

①

$$mu_1'' = -ku_1 - k(u_1 - u_2)$$

$$mu_2'' = +k(u_1 - u_2) - k(u_2 - u_3)$$

$$mu_3'' = +k(u_2 - u_3) - ku_3$$

$m = 1, k = 1$ より

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} = -K \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}, \quad K = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

- ② K の固有値は, $0 = \det(\lambda E - K) = (\lambda - 2)((\lambda - 2)^2 - 1) - 1(1(\lambda - 2)) = (\lambda - 2)(\lambda^2 - 4\lambda + 2)$ より, $\lambda = 2, 2 \pm \sqrt{2}$. よって, 固有周波数 $\omega = \sqrt{2 - \sqrt{2}}, \sqrt{2}, \sqrt{2 + \sqrt{2}} > 0$.

- ③ これらの λ に対応する固有ベクトルは, $(\lambda E - K)\mathbf{v} = \mathbf{0}$ を解いて,

$$\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ +\sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

固有モードはそれぞれ

N = 4 物体のとき

$$mu_1'' = -ku_1 - k(u_1 - u_2)$$

$$mu_2'' = \quad +k(u_1 - u_2) - k(u_2 - u_3)$$

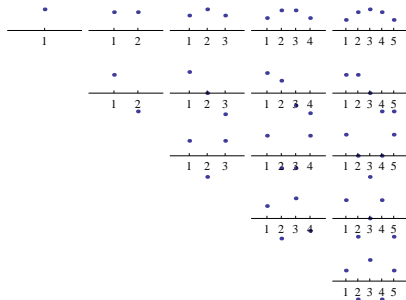
$$mu_3'' = \quad \quad \quad +k(u_2 - u_3) - k(u_3 - u_4)$$

$$mu_4'' = \quad \quad \quad \quad \quad +k(u_3 - u_4) - ku_4$$

$$\mathbf{u}''(t) = -\frac{k}{m} \begin{pmatrix} +2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & +2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & +2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & +2 \end{pmatrix} \mathbf{u}(t).$$

$N = 2, 3, 4, 5, \dots$ 物体の場合の連成振動の固有周波数, 固有モード

$N \times N$ 行列が (わざわざ) 数値的でもいいから) 対角化できれば答えは求まる.
 左から, 物体数 $N = 1, 2, 3, 4, 5$. 縦方向固有モードの種類.



N 物体の連成振動の運動方程式

$$\mathbf{u}''(t) = -\frac{k}{m} \begin{pmatrix} +2 & -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & +2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & -1 & +2 & \ddots & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \vdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & +2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & +2 \end{pmatrix} \mathbf{u}(t) = -K\mathbf{u}(t)$$

ふつうの(今までの) 作戦

$N \times N$ 行列式を計算 \rightsquigarrow N 次方程式を解く \rightsquigarrow K の固有値 λ を求める \rightsquigarrow K の固有ベクトル \mathbf{a} を求める.

今回の作戦

(N 個も?)

\rightsquigarrow

靈感+観察 \rightsquigarrow 固有ベクトルとして

$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} \sin(1p) \\ \sin(2p) \\ \vdots \\ \sin(Np) \end{pmatrix}$$

なんてどう? p は後から決める作戦.

$$K\mathbf{a} = \frac{k}{m} \begin{pmatrix} +2 & -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & +2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & -1 & +2 & \ddots & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \vdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & +2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & +2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sin(1p) \\ \sin(2p) \\ \vdots \\ \sin(Np) \end{pmatrix}$$

の $2 \leq n \leq N - 1$ 行目を計算すると,

霊感的中! 固有値 $2(1 - \cos(p))\frac{k}{m}$ の固有ベクトル!?

- $n = 1, N$ が不安.
- p って任意? 固有ベクトルは N 個しかないはずなんだけど.

1 行目

$K\mathbf{a}$ の 1 行目

$$\begin{aligned} &= \frac{k}{m} [2 \sin(1p) - 1 \sin(2p)] \\ &= \frac{k}{m} [2 \sin(p) - 2 \sin(p) \cos(p)] \\ &= (2 - \cos(p)) \frac{k}{m} \sin(p) \end{aligned}$$

OK.

N 行目

$$\begin{aligned}
 K\mathbf{a} \text{ の } N \text{ 行目} &= \frac{k}{m} [-\sin((N-1)p) + 2\sin Np] \\
 &= \frac{k}{m} [-(\sin(Np)\cos(p) - \cos(Np)\sin(p)) + 2\sin(Np)]
 \end{aligned}$$

これが $\frac{k}{m} [(2 - 2\cos(p))\sin(Np)]$ になってくれないと困る。差を考えて、

$$-\sin(Np)\cos(p) - \cos(Np)\sin(p) = -\sin((N+1)p)$$

が 0 になってくれないと困る。

$$(N+1)p = \ell\pi \quad (\ell = 1, \dots, N).$$

$\ell \leq 0, \ell \geq N+1$ もあるけど、無意味 or 重複。ここで、 p は物体番号 n を変化させたときの空間的な波の振動の速さを表すので、 という。
($n = 1, \dots, N$)

自然長廃止。

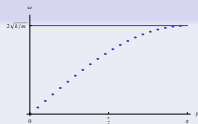
波数を $p^{(\ell)} = \frac{\ell\pi}{N+1}$, $\ell = 1, \dots, N$ と書く.

固有周波数は, $\omega^{(\ell)} = \sqrt{\frac{k}{m}(2 - 2\cos(p^{(\ell)}))} = 2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin(\frac{1}{2}p^{(\ell)})$



上の式のような

ω と p の関係のこと. ある固有モードを決めたとき



- 固有周波数 ω : 時刻 t が変化したときに $\mathbf{g}^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)})$ がどのくらいの速さで振動するかを表す
- (固有ベクトル ~) 波数 p : 物体番号 n が変化したときに $g_n^{(\ell)} \sim a_n^{(\ell)}$ がどのくらいの速さで振動するかを表す

$$\mathbf{g}^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) = \begin{pmatrix} g_1^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) \\ \vdots \\ g_n^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) \\ \vdots \\ g_N^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) \end{pmatrix} = \mathbf{a}^{(\ell)} \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}) = \begin{pmatrix} a_1^{(\ell)} \\ \vdots \\ a_n^{(\ell)} \\ \vdots \\ a_N^{(\ell)} \end{pmatrix} \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)})$$

N 物体の固定端の連成振動のまとめ

以下、固有モード番号 ℓ をひとつ固定する。

- 物体番号 $n = (0,)1, 2, \dots, N(, N + 1)$.
- **固有周波数** $\omega^{(\ell)} = 2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin(\frac{1}{2} \frac{\ell\pi}{N+1})$.
- **固有モード (の関数形)**

$$g_n^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) = a_n \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}) = \sin(np^{(\ell)}) \cos(\omega^{(\ell)}t - \theta^{(\ell)}).$$

- ここでベクトル \mathbf{a} の形は**波数** $p^{(\ell)} = \frac{\ell\pi}{N+1}$ で決まってる。
- ω と p の関係 (**分散関係**) $\omega^{(\ell)} = 2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin(\frac{1}{2}p^{(\ell)})$

固定端の N 物体の連成振動の一般解

一般解は全ての固有モード $\ell = 1, 2, \dots, N$ の線形結合で

$$\begin{aligned}
 u_n(t) &= \sum_{\ell=1}^N C^{(\ell)} g_n^{(\ell)}(t, \theta^{(\ell)}) \\
 &= \sum_{\ell=1}^N C^{(\ell)} a_n^{(\ell)} \cos(\omega^{(\ell)} t - \theta^{(\ell)}) \\
 &= \sum_{\ell=1}^N C^{(\ell)} \sin\left(\frac{n\ell\pi}{N+1}\right) \cos\left(\left[2\sqrt{\frac{k}{m}} \sin\left(\frac{\ell\pi}{2(N+1)}\right)\right] \cdot t - \theta^{(\ell)}\right).
 \end{aligned}$$

Quiz(物体番号モード番号の意味)

その文字 (変数) はどれ?

- ① モード番号
- ② 物体番号
- ③ ばね番号
- ④ ページ番号
- ⑤ ペンギン番号
- ⑥ モードの個数
- ⑦ 物体の個数
- ⑧ ばねの個数
- ⑨ ページの枚数
- ⑩ ペンギンの羽数

Quiz(N 物体の連成振動の固有モード)

モードについて次のうち正しくないのはどれ?

- ① 波数が大きいほど固有周波数は大きい
- ② 波数が小さいほど固有周波数は大きい
- ③ 波数は変位の時間的変化の速さを表す
- ④ 固有周波数は変位の時間的変化の速さを表す
- ⑤ 分散関係とは波数と固有周波数の関係である
- ⑥ 分散関係とは固有値と固有周波数の関係である

Quiz(固定端の連成振動)

- ① 固定端の連成振動で, 物体の個数 $N = 2$ のとき, 波数, 分散関係の公式を利用して固有周波数, 固有モード (のベクトル) をすべて求め, 一般解を書こう.
- ② 固定端の連成振動で, 物体の個数 $N = 3$ のとき, 波数, 分散関係の公式を利用して固有周波数, 固有モード (のベクトル) をすべて求め, 一般解を書こう. 見慣れない \sin, \cos の値も, 半角公式を使って求められるはず.
- ③ 固定端の連成振動で, 物体の個数 $N = 5$ のとき, 波数, 分散関係の公式を利用して固有周波数をすべて求めよう. $l = 4$ 固有モード (のベクトル) を求めよう.

連絡

今日の範囲に対応する教科書のお奨め問題 小形 p.47-57

- 分散関係 小形 例題 3.2(p.55)
- N 質点の連成振動の固有モード 小形 3 章演習問題 [3](p.57),[5](p.58)

次回の予習ポイント

- 偏微分 (微積分・演習)
- 偏微分方程式 (現象の数学 A)

予習復習問題

水から月曜夜までに e ラーニングシステムでやってね～