

物理数学 演習 I ファイナルトリアル

樋口さぶろお¹ 配布: 2004 年 07 月 28 日更新: Time-stamp: "2004/07/28 Wed 14:40 hig"

ファイナルトリアル参加の際の注意ポイント

1. **全部で5問です.**
2. 過程も答えよう. 最終的な答えが正しいことがわかるような過程を記そう.
3. 問題文に現れない記号を使うときは, 定義を記そう.
4. 答えは返却しません. アドレス (t040nna@ryukoku-u.jp) への点数の通知を 8 月 10 日以前に行います. このメールは,

<http://www.seikyou.ne.jp/ryukoku/>

で読めます. パスワードを忘れた場合は, メディア教育課で再発行をお願いしましょう. また, 携帯から読むこともできます. <http://hig3.net> > 生協 Web メール です.



<http://hig3.net>

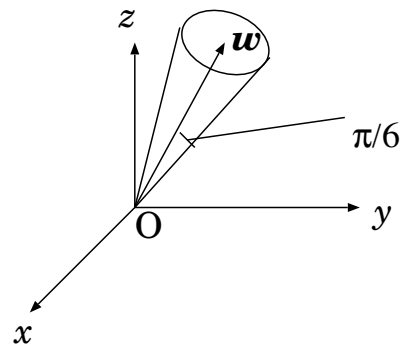
1

原点にスポットライトがあり, ベクトル $w = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}$ 方向に, 広がり角 $\frac{\pi}{6}$ で円錐状に広がる光を発している.

つまり, 光の当たっている領域は, 原点を頂点とする, 無限に高い, 傾いた円錐であり, ベクトル $w = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}$ は円錐の中心軸に平行で, 頂点から底面に向かう向きである. (図の描き方は不正確です.) また, 円錐の軸と母線のなす角は $\frac{\pi}{6}$ である.

質量 $m = 1$ の物体が $r(t) = \begin{pmatrix} t \\ -t \end{pmatrix}$ にしたがって運動している.

1. w と同じ向きの単位ベクトルを求めよう.
2. $w \times r(t)$ を求めよう.
3. $w \cdot r(t)$ を求めよう.
4. 物体に光が当たっている時間帯を求めよう.



¹Copyright ©2004 Saburo HIGUCHI. All rights reserved.

2

物体の、原点を中心とする xy 平面内の等速円運動

$$(1) \quad \mathbf{r}_1(t) = \begin{pmatrix} R \cos(\omega t + \phi) \\ R \sin(\omega t + \phi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

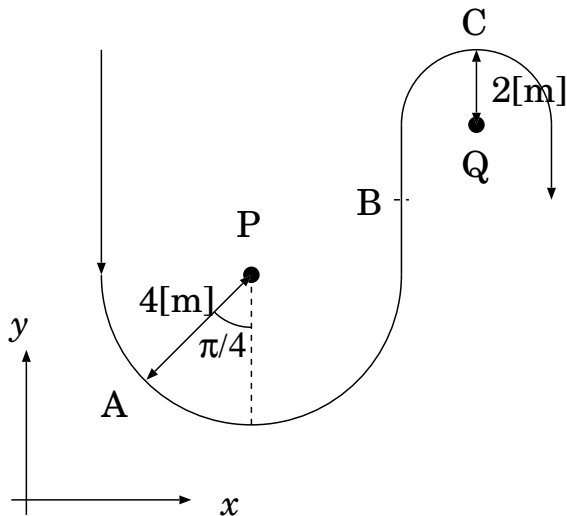
を考える. ここで, t は時刻, $R > 0, \omega, \phi$ は定数である. また, 時刻 $t = 0$ には物体は $\begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}$ 上にあり, この点に次に戻ってくるのは $t = 2$ である.

1. 等速円運動の周期, 角速度, 振動数を求めよう.
2. 定数 R, ϕ の値を求めよう.
3. 物体が, 平面 $y = 2$ を通過する時刻を求めよう.

3

1. 質量 $m = 4[\text{kg}]$ の物体が, 力を受けて, xy 平面上を, 図の軌跡に沿って, 矢印の向きに, 速さ $3[\text{m/s}]$ で等速運動している. 図の点 A, B, C での物体の速度ベクトル $\mathbf{v}_A, \mathbf{v}_B, \mathbf{v}_C$, 物体に固定された座標系から見たときに物体の受ける慣性力 $\mathbf{F}_A, \mathbf{F}_B, \mathbf{F}_C$ を, 例えば $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ のように成分表示で答えよう.

ただし, 点 A, C の近くでは軌跡は半円であり, 物体は等速円運動する. 点 B の近くでは軌跡は直線である.



2. 質量 $M = 1 [\text{kg}]$ の台車に, 質量 $m = 10 [\text{g}]$ の鉛筆を立てて, 台車を,

$$(2) \quad \mathbf{r}_0(t) = \begin{pmatrix} t^6 - 10t^4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} [\text{cm}]$$

にしたがって動かした. 鉛筆のうける慣性力 $\mathbf{F}_1(t)$ を, 単位 N (ニュートン) で答えよう.

4

質量 $m = 3$ の物体が力を受けて運動している. 時刻 t における物体の位置ベクトルを $\mathbf{r}(t)$, 物体の受けている力を

$$(3) \quad \mathbf{F}(t) = \begin{pmatrix} -96e^{-4t} \\ 12e^{-2t} \\ 0 \end{pmatrix}$$

とする. また,

$$(4) \quad \mathbf{r}(0) = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \frac{d\mathbf{r}}{dt}(0) = \begin{pmatrix} 8 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

とする.

1. 時刻 t における速度ベクトル $\frac{d\mathbf{r}}{dt}(t)$ を求めよう.
2. 時刻 t における位置ベクトル $\mathbf{r}(t)$ を求めよう.
3. 時間帯 $-1 \leq t \leq 1$ における, 物体の運動の軌跡を描こう.

5

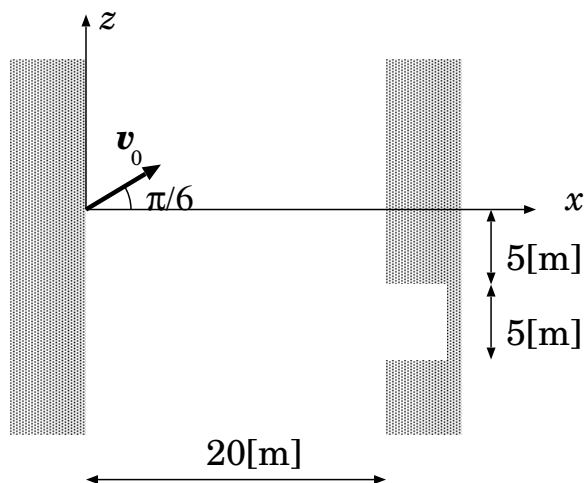
重力のもとでの, 質量 m [kg] の物体の運動を考える. 図のように, 座標軸を, x 軸が水平, z 軸の正の向きが鉛直上向きになるようにとる. ただし, 原点は, 地表面でなく, 高い壁の途中の点とする.

原点から, 時刻 $t = 0$ に, 物体を, 速さ $|v_0| = 20/\sqrt{3}$ [m/s], 図のように x 軸の正の向きから上に $\pi/6$ ずらした向きに発射する.

時刻 t における物体の位置ベクトルを

$$(5) \quad \mathbf{r}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}$$

とする. ただし, 重力加速度の大きさを $g = 9.8$ [m/s²] とする.



1. $\frac{d\mathbf{r}}{dt}(0)$ の x 成分, z 成分を答えよう.
2. $\mathbf{r}(t)$ ($t \geq 0$) を求めよう.
3. 図のように, 20[m] 先にある壁に空いた穴に物体が飛び込むかどうかを判定しよう.

このページは白紙です

物理数学 演習 I ファイナルトリアル略解

樋口さぶろお² 配布: 2004 年 07 月 28 日更新: Time-stamp: "2004/07/28 Wed 14:40 hig"

1

1. $\frac{1}{|\mathbf{w}} \mathbf{w} = \frac{1}{3\sqrt{3}} \mathbf{w} = \frac{1}{3\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}$.
2. $\mathbf{w} \times \mathbf{r}(t) = \begin{pmatrix} +9+5t \\ -9+5t \\ -2t \end{pmatrix}$.
3. $\mathbf{w} \cdot \mathbf{r}(t) = 45$.
4. ベクトル \mathbf{w} と $\mathbf{r}(t)$ のなす角が $\pi/6$ 以下である時間帯は, $\frac{\mathbf{w} \cdot \mathbf{r}}{|\mathbf{w}||\mathbf{r}(t)|} \geq \cos \frac{\pi}{6}$ より, $-\sqrt{\frac{19}{2}} \leq t \leq +\sqrt{\frac{19}{2}}$.

2

1. 周期すなわち戻ってくるまでの時間 $T = 2$. 振動数 $f = \frac{1}{T} = \frac{1}{2}$, 角速度 $\omega = \frac{2\pi}{T} = \pi$.
- 2.

$$(6) \quad \mathbf{r}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R \cos(\pi \cdot 0 + \phi) \\ R \sin(\pi \cdot 0 + \phi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

を解いて, $R = 4$, $\phi = \frac{\pi}{2}$. ($\phi = \frac{\pi}{4} + 2n'\pi$ (n' は整数) でもよい)

3. 平面を通過する時刻を $t = T$ とする. $y(T) = 4 \sin(\pi T + \frac{\pi}{2}) = 2$ を解いて, $\pi T + \frac{1}{2}\pi = \frac{1}{6}\pi + 2n\pi, \frac{5}{6}\pi + 2n\pi$, (n は整数). すなわち, $T = \pm\frac{1}{3} + 2n$.

3

1. 等速運動なので, $|\mathbf{v}_A| = |\mathbf{v}_B| = |\mathbf{v}_C| = 3[\text{m/s}]$ であり, $\mathbf{v}_A, \mathbf{v}_B, \mathbf{v}_C$ はそれぞれ, A, B, C で軌跡に接することから,

$$(7) \quad \mathbf{v}_A = \begin{pmatrix} 3/\sqrt{2} \\ -3/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix} [\text{m/s}], \quad \mathbf{v}_B = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} [\text{m/s}], \quad \mathbf{v}_C = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} [\text{m/s}].$$

以下, 点 A, B, C における物体の加速度を $\mathbf{a}_A, \mathbf{a}_B, \mathbf{a}_C$ とおく.

点 B では物体は等速直線運動しており, $\mathbf{a}_B = \mathbf{0}$ なので, $\mathbf{F}_B = -m\mathbf{a}_B = \mathbf{0}$.

点 A では, 物体は半径 $R = 4$ の等速円運動をしている. 角速度の大きさを ω とすると, $|\mathbf{v}_A| = R\omega$ より, $\omega = \frac{3}{4}$. よって, $|\mathbf{a}_A| = R\omega^2 = \frac{9}{4}$. 加速度 \mathbf{a}_A の向きは中心向き. 慣性力 (遠心力) は,

$$(8) \quad \mathbf{F}_A = -m\mathbf{a}_A = \begin{pmatrix} -9/\sqrt{2} \\ -9/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix} [\text{N}].$$

²Copyright ©2004 Saburo HIGUCHI. All rights reserved.

同様に,

$$(9) \quad \mathbf{F}_C = \begin{pmatrix} 0 \\ 18 \\ 0 \end{pmatrix} [\text{N}].$$

$$2. \quad \mathbf{F}_i(t) = -m \frac{d^2 \mathbf{r}_0}{dt^2}(t) = -10[\text{g}] \times \begin{pmatrix} 30t^4 - 120t^2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} [\text{cm/s}^2] \times \frac{1[\text{kg}]}{1000[\text{g}]} \times \frac{1[\text{m}]}{100[\text{cm}]} = \begin{pmatrix} 12t^2 - 3t^4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times 10^{-5} [\text{N}].$$

4

1. 運動方程式

$$(10) \quad 3 \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2}(t) = \begin{pmatrix} -96e^{-4t} \\ 12e^{-2t} \\ 0 \end{pmatrix}$$

の両辺を積分して

$$(11) \quad \frac{d\mathbf{r}}{dt}(t) = \begin{pmatrix} 8e^{-4t} + C_1 \\ -2e^{-2t} + C_2 \\ 0 + C_3 \end{pmatrix}.$$

初期条件より積分定数を定めて

$$(12) \quad \frac{d\mathbf{r}}{dt}(t) = \begin{pmatrix} 8e^{-4t} \\ -2e^{-2t} \\ 0 \end{pmatrix}.$$

2. もう一度積分して,

$$(13) \quad \mathbf{r}(t) = \begin{pmatrix} -2e^{-4t} + D_1 \\ e^{-2t} + D_2 \\ 0 + D_3 \end{pmatrix}.$$

初期条件より積分定数を定めて

$$(14) \quad \mathbf{r}(t) = \begin{pmatrix} -2e^{-4t} \\ e^{-2t} \\ 0 \end{pmatrix}.$$

3. t を消去すると, $x = -2y^2, z = 0$. 時間帯が $-1 \leq t \leq +1$ なので, この xy 平面上の放物線の, $e^{-2} \leq y \leq e^{+2}$ の部分.

5

1. x 成分は $|\mathbf{v}_0| \cos \frac{\pi}{6} = 10[\text{m/s}]$, z 成分は $|\mathbf{v}_0| \sin \frac{\pi}{6} = 10/\sqrt{3}[\text{m/s}]$,

2. 運動方程式

$$(15) \quad m \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2}(t) = mg \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

を, 初期条件

$$(16) \quad \mathbf{r}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \frac{d\mathbf{r}}{dt}(0) = \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \\ 10/\sqrt{3} \end{pmatrix} [\text{m/s}]$$

のもとで解いて,

$$(17) \quad \mathbf{r}(t) = \begin{pmatrix} 10t \\ 0 \\ -\frac{1}{2}gt^2 + \frac{10}{\sqrt{3}}t \end{pmatrix} [\text{m}].$$

3. $x = 20[\text{m}]$ となる時刻 $t = T$ は, $x(T) = 20$ から求まり, $T = 2[\text{s}]$. $z(T) = \dots = -8.1, -10 \leq -8.1 \leq -5$ より, 穴に飛び込む.